

## №2 – дәріс

**Сызықты тендеулер жүйесі және оларды шешу әдістері.  
Фундаменталды шешімдер жүйесі. Базистік және бос белгісіздер.**

### Сызықтық алгебралық тендеулер жүйесі

**Анықтама 1.**  $n$  белгісізі бар  $m$  сызықтық алгебралық тендеулер жүйесі деп мына түрде берілген жүйені айтамыз:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases} \quad (1)$$

мұндағы  $a_{ik}$ ,  $i = \overline{1, m}$ ,  $k = \overline{1, n}$  - жүйенің коэффициенттері, ал  $b_i$ ,  $i = \overline{1, m}$  - бос мүшелер,  $x_i$ ,  $i = \overline{1, n}$  - белгісіздер.

2.  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$  сандары (1) жүйесінің шешімдері деп аталады, егер бұл сандарды тендеудегі сәйкес белгісіздердің орнына қойғанда, осы жүйедегі тепе-тендіктер орындалса.

3. (1) жүйесі үйлесімді деп аталады, егер оның тым болмағанда бір шешімі табылса, кері жағдайда жүйе үйлесімсіз деп аталады.

4. Үйлесімді (1) жүйесінің тек бір ғана шешімдері табылса, онда жүйе анықталған деп аталады, кері жағдайда жүйе анықталмаған деп аталады.

5. Егер  $b_i = 0$ ,  $i = \overline{1, m}$ , онда (1) жүйесін біртекtes тендеулер жүйесі деп атайды.

1-ші лекциядағы айтылғандарды ескерсек, (1) жүйесін матрицалық түрде былай жазуға болады:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}, X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_n \end{pmatrix} \quad (2)$$

**Кронекер-Капелли теоремасы.** (1) жүйесі үйлесімді болуы үшін  $r(A) = r(\bar{A})$  тенденгінің орындалуы қажетті және жеткілікті, мұндағы

$$\bar{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$

- (2) жүйесінің кеңейтілген матрицасы деп аталады.

(1) тендеулер жүйесінің әрбір тендеуі осы тендеудің коэффициенттерімен бірмәнді анықталатындықтан,  $\bar{A}$  матрицасының

жолдарын вектордың координаталары ретінде қарастыра отырып,  $r(\bar{A})$  - (1) жүйесінің сыйықтық тәуелсіз теңдеулер санына тең болатындығына көз жеткіземіз.

**Салдар 1.** (1) жүйесі анықталған болады сонда және тек қана сонда ғана, егер  $r(A) = r(\bar{A}) = n$ , мұндағы  $n$  - белгісіздер саны.

$m = n$  және  $\det A = \Delta \neq 0$  жағдайын қарастыралық. Онда салдар 1 бойынша (1) жүйесі анықталған және осы тендеулер жүйесін шешу үшін келесі әдістерді қарастырамыз.

**Сызықтық алгебралық теңдеулер жүйесін шешу әдістері.**

**1.Крамер ережесі.** (1) жүйесінің шешімдері мынадай формула арқылы анықталады:  $x_i = \frac{\Delta_i}{\Delta}$ ,  $i = \overline{1, n}$ , мұндағы  $\Delta_i$ ,  $i = \overline{1, n}$  -  $\Delta$  анықтауыштағы  $i$ -ші бағанды бос мүшелер бағанымен алмастырғаннан пайда болған анықтауыштар.

**2. Матрицалық әдіс.**  $\det A \neq 0$  болғандықтан (2) бойынша

$$AX = B \Rightarrow A^{-1} \cdot AX = A^{-1}B \Rightarrow EX = A^{-1}B \Rightarrow X = A^{-1}B$$

**3. Гаусс әдісі** (белгісіздерді біртіндеп жою әдісі). Элементар түрлендірулерді қолданып (1) жүйесін өзіне эквивалентті болатын диагоналдық жүйеге келтіреміз

одан кейін ең соңғы теңдеуден бастап біртіндеп жоғарылай отырып белгісіздерді анықтаймыз.

*Мысал 1.* Жоғарыда көрсөтілген әдістерді қолданып, теңдеулер жүйесін шеш.

$$\begin{cases} 2x_1 - 3x_2 + x_3 = -7 \\ x_1 + 4x_2 + 2x_3 = -1 \\ x_1 - 4x_2 = -5 \end{cases} \quad (4)$$

Hewyi.

$$\det A = \Delta = \begin{vmatrix} 2 & -3 & 1 \\ 1 & 4 & 2 \\ 1 & -4 & 0 \end{vmatrix} = 2 \neq 0, \quad r(A) = r(\bar{A}) = 3$$

Ендеше (4) жүйесінің тек бір ғана шешімі бар.

1) Крамер ережесі.  $\Delta_1$ ,  $\Delta_2$ ,  $\Delta_3$  табамыз.

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} -7 & -3 & 1 \\ -1 & 4 & 2 \\ -5 & -4 & 0 \end{vmatrix} = -2, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} 2 & -7 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & -5 & 0 \end{vmatrix} = 2, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} 2 & -3 & -7 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & -4 & -5 \end{vmatrix} = -4.$$

Бұдан

$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta} = -1, \quad x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta} = 1, \quad x_3 = \frac{\Delta_3}{\Delta} = -2.$$

2) *Матрицалық әдіс.* (4) жүйесін  $AX = B$  түрінде жазамыз, мұндағы

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 1 \\ 1 & 4 & 2 \\ 1 & -4 & 0 \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} -7 \\ -1 \\ -5 \end{pmatrix}. \quad A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 8 & -4 & -10 \\ 2 & -1 & -3 \\ -8 & 5 & 11 \end{pmatrix}.$$

Ендеше  $X = A^{-1}B$  теңдігін қолданып X матрицасын табамыз:

$$X = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 8 & -4 & -10 \\ 2 & -1 & -3 \\ -8 & 5 & 11 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -7 \\ -1 \\ -5 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

Бұдан  $x_1 = -1, \quad x_2 = 1, \quad x_3 = -2$ .

3) *Гаусс әдіси.* Бірінші және екінші теңдеулердің орнын ауыстырамыз

$$\begin{cases} x_1 + 4x_2 + 2x_3 = -1 \\ 2x_1 - 3x_2 + x_3 = -7 \\ x_1 - 4x_2 = -5 \end{cases}$$

Бірінші теңдеуді  $(-2)$ -ге көбейтіп, екінші теңдеуге қосамыз. Енді, бірінші теңдеуді  $(-1)$ -ге көбейтіп, үшінші жолға қосамыз. Сонымен, біз екінші және үшінші теңдеулердегі  $x_1$  белгісізін жойдық:

$$\begin{cases} x_1 + 4x_2 + 2x_3 = -1 \\ -11x_2 - 3x_3 = -5 \\ -8x_2 - 2x_3 = -4 \end{cases}$$

Екінші жолды  $(-\frac{2}{11})$ -ге көбейтіп, үшінші теңдеуге қосамыз. Сөйтіп, үшінші теңдеудегі  $x_2$  белгісізін жойдық:

$$\begin{cases} x_1 + 4x_2 + 2x_3 = -1 \\ -11x_2 - 3x_3 = -5 \\ \frac{2}{11}x_3 = -\frac{4}{11} \end{cases}$$

Енді төмennен жоғары қарай біртіндең белгісіздерді табалық: үшінші теңдеуді шешіп  $x_3 = -2$ , табылған  $x_3 = -2$  мәнін екінші теңдеуге қойып, шешсек  $x_2 = 1$ . Табылған  $x_3 = -2, \quad x_2 = 1$  мәндерін бірінші теңдеуге қойсақ,  $x_1 = -1$  болады.

## Жалпы шешім туралы ұғым

Жалпы жағдайды қарастырамыз, жүйедегі теңдеулер саны белгісіздер санымен тең емес және

$$r(A) = r(\bar{A}) < n.$$

Онда біз былай жаза аламыз

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1r} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2r} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{r1} & a_{r2} & \dots & a_{rr} \end{vmatrix} \neq 0. \quad (5)$$

(5)-тен шығатыны, соңғы  $m - r$  теңдеуді алғашқы  $r$  теңдеудің сзызықтық комбинациясы ретінде жаза аламыз. Соңғы  $m - r$  теңдеуді жүйеден алыш тастап, ал қалған теңдеулердегі  $x_{r+1}, x_{r+2}, \dots, x_n$  белгісіздерін тендіктің он жағына шығара отырып, (2) жүйеге эквивалентті теңдеулер жүйесін аламыз:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1r}x_r = b_1 - a_{1,r+1} - \dots - a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2r}x_r = b_2 - a_{2,r+1} - \dots - a_{2n}x_n \\ \dots \dots \dots \dots \dots \dots \\ a_{r1}x_1 + a_{r2}x_2 + \dots + a_{rr}x_r = b_r - a_{r,r+1}x_{r+1} - \dots - a_{rn}x_n \end{cases} \quad (6)$$

мұндағы  $x_1, x_2, \dots, x_r$  айнымалылары базистік айнымалылар деп аталады, ал  $x_{r+1}, x_{r+2}, \dots, x_n$  айнымалылары еркін айнымалылар деп аталады. (5)-тен, егер  $x_1, x_2, \dots, x_r$  айнымалыларын ғана белгісіздер деп алатын болсақ, онда (6) жүйесінің тек бір ғана шешімі бар екендігі шығады және  $x_1, x_2, \dots, x_r$  белгісіздерін еркін белгісіздер арқылы өрнектей аламыз. (6) жүйесінің шешімін, яғни базистік айнималылардың еркін айнималылар арқылы өрнектелуін (1) жүйесінің жалпы шешімі деп атайды.

### Біртектес сзызықтық теңдеулер жүйесі

Мынадай сзызықтық теңдеулер жүйесін қарастыралық

$$AX = 0 \quad (7)$$

(7) теңдеулер жүйесі үнемі үйлесімді болатыны анық, себебі оның тривиалды шешімі  $x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$  бар. Салдар 1-ден (7) теңдеулер жүйесінің нөлге тең емес шешімдері болуы үшін,  $r(A) < n$  теңсіздігінің орындалуы қажетті және жеткілікті екендігі шығады.